

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDING

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



# 

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 14. Juni 2001 (14.06.2001)

**PCT** 

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 01/042067 A1

(51) Internationale Patentklassifikation7:

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/EP00/12365

**B60T 8/00** 

(22) Internationales Anmeldedatum:

8. Dezember 2000 (08.12.2000)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität:

199 59 018.4 8. Dezember 1999 (08.12.1999)

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; 70469 Stuttgart (DE).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): ERBAN, Andreas [DE/DE]; Berliner Strasse 24, 74321 Bietigheim-Bissingen (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (national): JP, KR, US.

(84) Bestimmungsstaaten (regional): europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR).

#### Veröffentlicht:

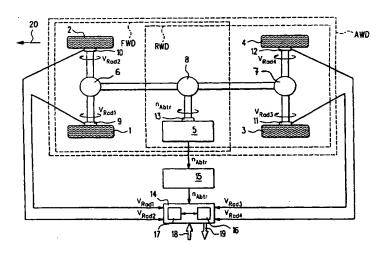
mit internationalem Recherchenbericht

(48) Datum der Veröffentlichung dieser berichtigten 19. September 2002 Fassung:

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: METHOD AND DEVICE FOR DETERMINING A SPEED PARAMETER OF AT LEAST ONE POWERED WHEEL PERTAINING TO A VEHICLE

(54) Bezeichnung: VERFAHREN UND VORRICHTUNG ZUM ERMITTELN EINER GESCHWINDIGKEITSGRÖSSE MIN-DESTENS EINES ANGETRIEBENEN RADES EINES KRAFTFAHRZEUGS



RECEIVED GROUP 3600

(57) Abstract: The invention relates to a method and a device for determining a speed parameter (V<sub>RadDef</sub>) of at least one powered wheel (1, 2, 3, 4) of amotor vehicle. The corresponding wheel speed parameters (V<sub>Radi</sub>) and a parameter which describes the output drive rotation speed (nAbtr) pertaining to a vehicle gear (5) are determined for the other wheels of said vehicle. In order to provide a parameter which reliably describes a speed parameter pertaining to the wheel drive slip regulating system (1,2,3,4) or a drive dynamics regulating system in a vehicle despite failure of a revolution speed sensor located on one of the wheels (9, 10, 11, 12), (1, 2, 3, 4), describing the speed (VradDef) for at least one powered wheel (1,2,3,4) is determined as a function of the parameters describing the respective wheel speeds (Vradi) of the other powered wheels and as a function of the parameter describing the output drive rotataion speed (nAbt).



## WO 01/042067 A1



(15) Informationen zur Berichtigung: siehe PCT Gazette Nr. 38/2002 vom 19. September 2002, Section II Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(57) Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft ein Verfahren und eine Vorrichtung zum Ermitteln einer die Geschwindigkeit (V<sub>RndDef</sub>) mindestens eines angetriebenen Rades (1, 2, 3, 4) eines Kraftfahrzeugs beschreibenden Größe. Dabei werden für die übrigen angetriebenen Räder des Kraftfahrzeugs die jeweiligen Radgeschwindigkeiten (V<sub>Rndi</sub>) beschreibende Größen und eine die Abtriebsdrehzahl (n<sub>Abtr</sub>) eines Getriebes (5) des Kraftfahrzeugs beschreibende Größe ermittelt. Um einem Antriebsschlupfregelsystem oder einem Fahrdynamikregelsystem eines Kraftfahrzeugs trotz Ausfall eines an einem der Räder angeordneten Drehzahlsensors (9, 10, 11, 12) eine zuverlässige die Geschwindigkeitsgröße des Rades (1, 2, 3, 4) beschreibende Größe zur Verfügung stellen zu können, wird vorgeschlagen, dass für das mindestens eine angetriebene Rad (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit (V<sub>RadDef</sub>) beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten (V<sub>Radi</sub>) der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt wird, die die Getriebeabtriebsdrehzahl (n<sub>Abtr</sub>) beschreibt.



10 <u>Verfahren und Vorrichtung zum Ermitteln einer</u>

<u>Geschwindigkeitsgröße mindestens eines angetriebenen Rades</u>

<u>eines Kraftfahrzeugs</u>

Stand der Technik

15

Die vorliegende Erfindung betrifft ein Verfahren und eine Vorrichtung zum Ermitteln einer Größe, die die Geschwindigkeit mindestens eines angetriebenen Rades eines Kraftfahrzeugs beschreibt. Bei dem Verfahren und der Vorrichtung werden für die übrigen angetriebenen Räder des Kraftfahrzeugs Größen ermittelt, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten beschreiben. Des weiteren wird eine Größe ermittelt, die die Abtriebsdrehzahl eines Getriebes des Kraftfahrzeugs beschreibt.

25

30

35

20

Die Erfindung betrifft außerdem ein Steuergerät für ein Antriebsschlupfregelsystem oder ein Fahrdynamikregelsystem eines Kraftfahrzeugs. Das Steuergerät ermittelt zur Regelung des Antriebsschlupfes bzw. der Fahrdynamik eine Größe, die die Geschwindigkeit mindestens eines angetriebenen Rades des Kraftfahrzeugs beschreibt. Dem Steuergerät stehen für die übrigen angetriebenen Räder des Kraftfahrzeugs die jeweiligen Radgeschwindigkeiten beschreibende Größen und eine die Abtriebsdrehzahl eines Getriebes des Kraftfahrzeugs beschreibende Größe zur Verfügung.

- 2 -

Die vorliegende Erfindung betrifft des weiteren ein Speicherelement für ein Steuergerät eines Antriebsschlupfregelsystems oder eines Fahrdynamikregelsystems eines Kraftfahrzeugs. Das Speicherelement ist insbesondere als ein Read-Only-Memory, ein Random-Access-Memory oder ein Flash-Memory ausgebildet. Auf dem Speicherelement ist ein Computerprogramm abgespeichert, das auf einem Rechengerät, insbesondere auf einem Mikroprozessor, ablauffähig ist.

10

20

25

30

35

5

Schließlich betrifft die Erfindung auch ein Computerprogramm, das auf einem Rechengerät, insbesondere auf einem Mikroprozessor, ablauffähig ist.

15 Stand der Technik

Verfahren und Vorrichtungen zum Ermitteln einer Geschwindigkeitsgröße mindestens eines angetriebenen Rades eines Kraftfahrzeugs sind in unterschiedlichen Ausführungsformen aus dem Stand der Technik bekannt.

So ist bspw. aus der DE 196 108 64 A1 ein Verfahren und eine Vorrichtung zum Ermitteln einer Radgeschwindigkeit bekannt. Dabei wird die Drehgeschwindigkeit mindestens eines von zwei Rädern einer Achse bestimmt. Hierzu wird eine die mittlere Drehgeschwindigkeit der beiden Räder repräsentierende erste Größe und eine die Fahrzeuggeschwindigkeit repräsentierende zweite Größe erfasst. Die Radgeschwindigkeit wird in Abhängigkeit von einem Vergleich der Differenz eines aus der ersten Größe abgeleiteten Wertes und eines aus der zweiten Größe abgeleiteten Wertes mit einem Schwellenwert. Bei Unterschreiten des Schwellenwertes wird die Drehbewegung des einen Rades zu Null und bei Überschreiten des Schwellenwertes zu einem von Null abweichenden Wert bestimmt.

- 3 -

Die aus der DE 196 108 64 A1 bekannte Ermittlung der Radgeschwindigkeit hat den Nachteil, dass eine die Fahrzeuggeschwindigkeit beschreibende Größe erforderlich ist. Um eine präzise Radgeschwindigkeit ermitteln zu können, ist eine präzise Ermittlung der Fahrzeuggeschwindigkeit erforderlich. Dies erfordert entweder sehr genaue Schätzverfahren, die die Fahrzeuggeschwindigkeit bspw. auf der Basis der Radgeschwindigkeiten ermitteln, oder aber spezielle Sensoren zur Ermittlung der Radgeschwindigkeiten, die jedoch aufwendig und deshalb teuer sind. Wenn die Fharzeuggeschwindigkeit in Abhängigkeit der Radgeschwindigkeiten ermittelt wird, stehen als Ausgangsgrößen, ausgehend von denen die Drehgeschwindigkeit mindestens eines von zwei Rädern einer Achse ermittelt wird, lediglich Radgeschwindigkeiten zur Verfügung. Dadurch kann unter Umständen ein systematischer Fehler entstehen, da eine weitere, von den Raddrehzahlen unabhängige Größe in die Bestimmung der Drehzahlgeschwindigkeiten nicht eingeht.

20

25

30

35

5

10

15

Aus der DE 197 26 743 Al ist ein Verfahren und eine Vorrichtung zur automatischen Bestimmung einer Differentialübersetzung zwischen einem Getriebe eines Kraftfahrzeugs und den Rädern bekannt. Dabei wird eine die Geschwindigkeit mindestens eines Rades beschreibende Größe und die Abtriebsdrehzahl des Getriebes erfasst. Des weiteren wird eine den Fahrzustand des Kraftfahrzeugs beschreibende Fahrzustandsgröße ermittelt. Falls ein im wesentlichen stationärer Fahrzustand vorliegt, wird die die Differentialübersetzung beschreibende Größe wird in Abhängigkeit der die Radgeschwindigkeit beschreibenden Größe und der Abtriebsdrehzahl des Getriebes ermittelt.

Der vorliegenden Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, die Ermittlung einer die Radgeschwindigkeit mindestens eines angetriebenen Rades eines Kraftfahrzeugs beschreibende

30

35

- 4 -

Größe zu verbessern. Insbesondere soll eine Möglichkeit geschaffen werden, dass einem Antriebsschlupfregelsystem oder einem Fahrdynamikregelsystem eines Kraftfahrzeugs trotz Ausfall eines an einem der Räder angeordneten Drehzahlsensors eine zuverlässige die Geschwindigkeitsgröße des Rades beschreibende Größe zur Verfügung gestellt werden kann.

Zur Lösung dieser Aufgabe schlägt die Erfindung ausgehend von dem Verfahren der eingangs genannten Art vor, dass für das mindestens eine angetriebene Rad die die Geschwindigkeit beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt wird, die die Getriebeabtriebsdrehzahl beschreibt.

#### Vorteile der Erfindung

Die angetriebenen Räder eines Kraftfahrzeugs sind im allgemeinen über ein Differential fest mit der Abtriebsseite eines Getriebes verkoppelt. Dies gilt für den Frontantrieb (Front-Wheel-Drive, FWD) und einen Heckantrieb (Rear-Wheel-Drive, RWD). Bei einem Allradantrieb (All-Wheel-Drive, AWD) gibt es eine solche feste Verkopplung nur dann, wenn keine schlupfbehafteten Komponenten, wie bspw. eine Viscokupplung, in diesen Teil des Antriebsstranges integriert sind. Bei allradgetriebenen Fahrzeugen mit offenen Differentialen gibt es diese feste Verkopplung.

Die Ermittlung der die Geschwindigkeit des mindestens einen angetriebenen Rades beschreibenden Größe kann bei einer festen Verkopplung der angetriebenen Räder mit der Abtriebsseite des Getriebes ohne weiteres nach dem erfindungsgemäßen Verfahren erfolgen. Dazu werden die bekannten Größen herangezogen, die die jeweiligen

10

15

20

25

30

35

- 5 -

Radgeschwindigkeiten der übrigen angetriebenen Räder beschreiben. Außerdem wird die die Getriebeabtriebsdrehzahl beschreibende Größe herangezogen. Diese Größen stehen in einem Steuergerät für das Getriebe oder für ein Antriebsschlupfregelsystem oder ein Fahrdynamikregelsystem in der Regel zur Verfügung und müssen nicht gesondert ermittelt werden.

Die Getriebeabtriebsdrehzahl ist mit einem geringen Aufwand und einer hohen Genauigkeit ermittelbar. Die Ermittlung erfolgt bspw. mittels eines an geeigneter Stelle am Getriebe angebrachten Drehzahlsensors.

Mit dem erfindungsgemäßen Verfahren kann die Funktionsfähigkeit von Raddrehzahlsensoren des Kraftfahrzeugs überprüft werden. Dazu kann reihum für alle Räder des Kraftfahrzeugs die Geschwindigkeitsgröße nach dem erfindungsgemäßen Verfahren ermittelt und mit der anhand des zu überprüfenden Raddrehzahlsensors ermittelten Geschwindigkeitsgröße verglichen werden.

Mit Hilfe des erfindungsgemäßen Verfahrens kann eine Ersatzgröße für eine direkt nicht zur Verfügung stehende Radgeschwindigkeit bzw. Raddrehzahl gebildet werden. Eine direkt ermittelte Größe steht bspw. bei einem defekten Raddrehzahlsensor nicht zur Verfügung. So kann mit dem erfindungsgemäßen Verfahren trotz Ausfall eines Raddrehzahlsensors eine zuverlässige Geschwindigkeitsgröße des Rades zur Verfügung gestellt werden. Dadurch kann die Systemverfügbarkeit eines Kraftfahrzeugs, insbesondere beim Ausfall eines Raddrehzahlsensors, erhöht werden. D.h. das Fahrzeug ist trotz des Ausfalls oder Defekts eines Raddrehzahlsensors weiterhin betriebsbereit. Insbesondere kann einem Antriebsschlupfregelsystem oder einem Fahrdynamikregelsystem eines Kraftfahrzeugs trotz Ausfall eines Raddrehzahlsensors eine zuverlässige die

- 6 -

Geschwindigkeitsgröße des Rades beschreibende Größe zur Verfügung gestellt werden. Im Vergleich zu bisher eingesetzten Antriebsschlupfregelsystemen oder Fahrdynamikregelsystemen muss ein System bei dem erfindungsgemäßen Verfahren bei einem erkannten Raddrehzahlsensorfehler nicht mehr passiv geschaltet werden. Das System ist trotz eines solchen Fehlers bzw. Ausfalls des Raddrehzahlsensors weiterhin verfügbar und voll funktionsfähig.

10

15

20

25

30

35

5

Solche Antriebsschlupfregelsysteme oder Fahrdynamikregelsysteme sind bspw. aus der in der Automobiltechnischen Zeitschrift (ATZ) 96, 1994, Heft 11, auf den Seiten 674 bis 689 erschienenen Veröffentlichung "FDR - Die Fahrdynamikregelung von Bosch" bekannt. Mit einer dort beschriebenen Vorrichtung wird die Gierrate eines Kraftfahrzeugs geregelt. Zur Regelung der Gierrate des Fahrzeugs wird die gemessene Gierrate mit einem Sollwert für die Gierrate verglichen. Bei diesem Vergleich wird eine Regelabweichung der Gierrate ermittelt, in deren Abhängigkeit fahrerunabhängige radindividuelle Bremseneingriffe und/oder Motoreingriffe durchgeführt werden. Vor allem durch die fahrerunabhängigen radindividuellen Bremseneingriffe wird ein Giermoment auf das Fahrzeug ausgeübt, durch das sich die Ist-Gierrate annähert. Das beschriebene Fahrdynamikregelsystem ist mittlerweile weitläufig auch als ESP (Electronic Stability Program) bekannt. Der Inhalt der Veröffentlichung "FDR -Die Fahrdynamikregelung von Bosch", a.a.O. soll hiermit in die Beschreibung aufgenommen und somit Teil der Beschreibung sein.

Zusammenfassend kann gesagt werden: Es wird eine Ersatzgröße für die Geschwindigkeit oder die Drehzahl eines Rades eines Kraftfahrzeugs mit einem ausgefallen Raddrehzahlsensor unter Verwendung der sensierten Drehzahl

10

15

20

25

- 7 -

oder Geschwindigkeit der übrigen Räder und der Abtriebsdrehzahl eines Getriebes ermittelt. Das Getriebe ist vorzugsweise als ein automatisches Getriebe ausgebildet. Das erfindungsgemäße Verfahren funktioniert jedoch ebensogut mit einem Schaltgetriebe mit einer manuellen oder einer automatischen Betätigung.

Gemäß einer vorteilhaften Weiterbildung der Erfindung wird vorgeschlagen, dass in Abhängigkeit von der Getriebeabtriebsdrehzahl eine auf die Radebene bezogene, die Abtriebsgeschwindigkeit beschreibende Größe ermittelt wird und für das mindestens eine angetriebene Rad die die Geschwindigkeit beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt wird, die die Abtriebsgeschwindigkeit beschreibt.

Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform der Erfindung wird vorgeschlagen, dass die auf die Radebene bezogene, die Abtriebsgeschwindigkeit beschreibende Größe anhand der Gleichung

$$V_{Abtr} = \frac{\pi}{30} \cdot \frac{R_{Rad}}{I_{Diff}} \cdot n_{Abtr}$$

ermittelt wird, wobei  $R_{Rad}$  der Radius der Antriebsräder und  $I_{Diff}$  wirksame(n) Differentialübersetzung(en) ist.

Bei einem Kraftfahrzeug mit Allradantrieb wird für das mindestens eine angetriebene Rad die die Geschwindigkeit beschreibende Größe vorteilhafterweise anhand der Gleichung

15

20

25

30

- 8 -

$$V_{RadDef} = 4 \cdot V_{Abtr} - \sum_{i=1}^{3} V_{Radi}$$

ermittelt.

Bei einem Kraftfahrzeug mit Frontantrieb oder mit Heckantrieb wird für das mindestens eine angetriebene Rad die die Geschwindigkeit beschreibende Größe vorteilhafterweise anhand der Gleichung

$$V_{RadDef} = 2 \cdot V_{Abtr} - V_{Rad}$$

ermittelt, wobei  $V_{Rad}$  die Radgeschwindigkeit des angetriebenen Rades ist, dessen Radgeschwindigkeit nicht ermittelt werden soll, d.h. dessen Raddrehzahlsensor nicht defekt ist.

Als eine weitere Lösung der Aufgabe der vorliegenden Erfindung wird ausgehend von der Vorrichtung der eingangs genannten Art vorgeschlagen, dass die Vorrichtung für das mindestens eine angetriebene Rad die die Geschwindigkeit beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt, die die Getriebeabtriebsdrehzahl beschreibt.

Gemäß einer vorteilhaften Weiterbildung der vorliegenden Erfindung wird vorgeschlagen, dass die Vorrichtung Mittel zur Ausführung des erfindungsgemäßen Verfahrens aufweist.

Als noch eine Lösung der Aufgabe der vorliegenden Erfindung wird ausgehend von dem Steuergerät der eingangs genannten Art vorgeschlagen, dass das Steuergerät für das mindestens eine angetriebene Rad die die Geschwindigkeit beschreibende

- 9 -

Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt, die die Getriebeabtriebsdrehzahl beschreibt.

5

Gemäß einer vorteilhaften Weiterbildung der vorliegenden Erfindung wird vorgeschlagen, dass in dem Steuergerät Mittel zur Ausführung des erfindungsgemäßen Verfahrens realisiert sind.

10

15

20

Von besonderer Bedeutung ist die Realisierung des erfindungsgemäßen Verfahrens in der Form eines Speicherelements, das für ein Steuergerät eines Antriebsschlupfregelsystems oder eines Fahrdynamikregelsystems eines Kraftfahrzeugs vorgesehen ist. Dabei ist auf dem Speicherelement ein Computerprogramm abgespeichert, das auf einem Rechengerät, insbesondere auf einem Mikroprozessor, ablauffähig und zur Ausführung des erfindungsgemäßen Verfahrens geeignet ist. In diesem Fall wird also die Erfindung durch ein auf dem Speicherelement abgespeichertes Computerprogramm realisiert, so dass dieses mit dem Computerprogramm versehene Speicherelement in gleicher Weise die Erfindung darstellt wie das Verfahren, zu dessen Ausführung das Computerprogramm geeignet ist. Als Speicherelement kann insbesondere ein elektrisches

30

25

Die Erfindung betrifft auch ein Computerprogramm, das zur Ausführung des erfindungsgemäßen Verfahrens geeignet ist, wenn es auf einem Rechengerät, insbesondere auf einem Mikroprozessor, abläuft. Besonders bevorzugt ist dabei, wenn das Computerprogramm auf einem Speicherelement, insbesondere auf einem Flash-Memory, abgespeichert ist.

Speichermedium zur Anwendung kommen, bspw. ein Read-Only-Memory, ein Random-Access-Memory oder ein Flash-Memory.

35

Zeichnungen

10

- 10 -

Weitere Merkmale, Anwendungsmöglichkeiten und Vorteile der Erfindung ergeben sich aus der nachfolgenden Beschreibung von Ausführungsbeispielen der Erfindung, die in der Zeichnung dargestellt sind. Dabei bilden alle beschriebenen oder dargestellten Merkmale für sich oder in beliebiger Kombination den Gegenstand der Erfindung, unabhängig von ihrer Zusammenfassung in den Patentansprüchen oder deren Rückbeziehung sowie unabhängig von ihrer Formulierung bzw. Darstellung in der Beschreibung bzw. in der Zeichnung. Es zeigen:

- Figur 1 ein Blockschaltbild einer erfindungsgemäßen Vorrichtung; und
- 15 Figur 2 ein Ablaufdiagramm des erfindungsgemäßen Verfahrens.

Beschreibung der Ausführungsbeispiele

20 In Figur 1 ist ein Antriebsstrang eines Kraftfahrzeugs mit vier Rädern 1, 2, 3, 4 dargestellt. Die Fahrtrichtung des Kraftfahrzeugs ist mit einem Pfeil 20 bezeichnet. Bei dem Kraftfahrzeug können die Vorderräder (Front Wheel Drive, FWD), die Hinterräder (Rear Wheel Drive, RWD) oder Vorderund Hinterräder (All Wheel Drive, AWD) angetrieben sein. 25 Die angetriebenen Räder des FWD und des RWD sind im allgemeinen über ein Differential fest mit der Abtriebsseite eine Getriebes 5 verkoppelt. Beim AWD gibt es eine feste Verkopplung nur dann, wenn keine schlupfbehafteten Komponenten, wie z.B. eine 30 Flüssigkeitsreibungskupplung (sog. Viscokupplung), in diesen Teil des Antriebsstranges integiert sind. Bei allradgetriebenen Fahrzeugen mit offenen Differentialen gibt es diese feste Verkopplung. Wie in Figur 1 zu erkennen, weisen die einachsig angetriebenen, d.h. FWD und 35 RWD, Kraftfahrzeuge zwei Differentiale 6, 7 auf.



10

15

20

25

30

35

- 11 -

Allradgetriebene, d.h. AWD, Fahrzeuge weisen drei Differentiale 6, 7, 8 auf.

Die beiden Vorderräder 1, 2 des Fahrzeugs weisen Radgeschwindigkeiten  $V_{Rad1}$  und  $V_{Rad2}$  auf. Die beiden Hinterräder weisen Radgeschwindigkeiten  $V_{Rad3}$  und  $V_{Rad4}$  auf. Die Geschwindigkeiten der Räder 1, 2, 3, 4 werden anhand der Drehzahlen  $n_{Rad1}$ ,  $n_{Rad2}$ ,  $n_{Rad3}$ ,  $n_{Rad4}$  und dem Radius  $R_{Rad}$  der Räder 1, 2, 3, 4 ermittelt. Statt dem Radius  $R_{Rad}$  kann auch der Durchmesser der Räder 1, 2, 3, 4 herangezogen werden. Die Drehzahlen  $n_{Rad1}$ ,  $n_{Rad2}$ ,  $n_{Rad3}$ ,  $n_{Rad4}$  der Räder 1, 2, 3, 4 werden mittels Drehzahlsensoren 9, 10, 11, 12 ermittelt, die im Bereich der Räder 1, 2, 3, 4 angeordnet sind. Das Getriebe 5 ist als ein automatisches Getriebe ausgebildet.

Das Getriebe 5 ist über einen Controller Area Network (CAN)-Bus 15 u.a. mit einem Steuergerät 14 eines Fahrdynamikregelsystems 14, das weitläufig auch als ESP (Electronic Stability Program) bekannt ist, verknüpft. Der Aufbau und die Funktionsweise eines ESP ist ausführlich in der Veröffentlichung "FDR - Die Fahrdynamikregelung von Bosch", a.a.O. beschrieben, die hiermit in die Beschreibung aufgenommen und somit Teil der Beschreibung sein soll.

Unter der Voraussetzung, dass die Abtriebsdrehzahl n<sub>Abtr</sub> des automatischen Getriebes 5 von einem eigenständigen Sensor 13 gemessen wird und alle angetriebenen Räder schlupffrei mit der Abtriebsseite des Getriebes 5 verkoppelt sind, kann nach dem erfindungsgemäßen Verfahren eine Ersatzgröße für einen ausgefallenen Drehzahlsensor 9, 10, 11 oder 12 gebildet werden. Voraussetzung dafür ist, dass das Rad 1, 2, 3 oder 4 mit dem defekten Drehzahlsensor ein mit dem Getriebe 5 verkoppeltes, also angetriebenes Rad ist.

Zur Ausführung des erfindungsgemäßen Verfahrens weist das Steuergerät 14 ein Speicherelement 16 und ein Rechengerät,

10

15

20

- 12 -

insbesondere einen Mikroprozessor 17 auf. Das Speicherelement 16 ist bspw. als ein Flash-Memory ausgebildet. Auf dem Speicherelement 16 ist ein Computerprogramm abgespeichert, das auf dem Mikroprozessor 17 ablauffähig und zur Ausführung des erfindungsgemäßen Verfahrens geeignet ist. Zur Regelung der fahrdynamischen Stabilität des Kraftfahrzeugs werden dem Steuergerät 14 Eingangsgröße 18 zugeführt, die u.a. auch die Radgeschwindigkeiten V<sub>Rad1</sub>, V<sub>Rad2</sub>, V<sub>Rad3</sub>, V<sub>Rad4</sub> und die Abtriebsdrehzahl n<sub>Abtr</sub> des Getriebes 5 umfassen. Anhand dieser Eingangsgrößen 18 ermittelt das Steuergerät 14 Ausgangsgrößen 19, bspw. zur Ansteuerung einer Brennkraftmaschine, einer Bremsanlage (insb. einer ABS-Bremsanlage) oder einer Lenkanlage (insb. einer Steer-by-Wire-Lenkanlage) des Kraftfahrzeugs.

Bei einem AWD-Kraftfahrzeug wird die die Geschwindigkeit  $V_{RadDef}$  eines Rades 1, 2, 3 oder 4 mit einem defekten Raddrehzahlsensor 9, 10, 11 oder 12 beschreibende Ersatzgröße anhand der Gleichung

$$V_{RadDef} = 4 \cdot V_{Abtr} - \sum_{i=1}^{3} V_{Radi}$$

ermittelt, wobei  $V_{Abtr}$  eine auf die Radebene bezogene, die Abtriebsgeschwindigkeit des Getriebes 5 beschreibende Größe ist, die anhand der Gleichung

$$V_{Abtr} = \frac{\pi}{30} \cdot \frac{R_{Rad}}{I_{Diff}} \cdot n_{Abtr}$$

25

ermittelt wird.  $V_{Radi}$  ist die Drehzahl der übrigen angetriebenen Räder, deren Raddrehzahlsensoren funktionsfähig sind. D.h. die Abtriebsgeschwindigkeit  $V_{Abtr}$  ergibt sich in Abhängigkeit der Abtriebsdrehzahl  $n_{Abtr}$  und

- 13 -

einem Umrechnungsfaktor zur Umrechnung von Umdrehungen je Minute (U/min) in Meter je Sekunde (m/s). Die Abtriebsgeschwindigkeit  $V_{Abtr}$  entspricht dem Mittelwert der Radgeschwindigkeiten  $V_{Radi}$  der angetriebenen Räder.

5

Bei einem Kraftfahrzeug mit Frontantrieb oder mit Heckantrieb wird die Ersatzgröße anhand der Gleichung

$$V_{RadDef} = 2 \cdot V_{Abtr} - V_{Rad}$$

10

15

20

25

ermittelt, wobei  $V_{\text{Rad}}$  die Radgeschwindigkeit des anderen angetriebenen Rades ist, dessen Raddrehzahlsensor funktionsfähig ist.

Die wirksame Differentialübersetzung  $I_{\text{Diff}}$  kann sich je nach Anstriebsart des Kraftfahrzeugs aus den Übersetzungen der Differentiale 6, 7 und/oder 8 zusammensetzen. Bei einem FWD setzt sie sich aus den beiden Differentialübersetzungen  $I_{\text{DiffQ}}$  des vorderen Differentials 6 und  $I_{\text{DiffMitte}}$  des mittleren Differentials 8 zusammen und bei einem RWD aus den beiden Differentialübersetzungen  $I_{\text{DiffQ}}$ , des hinteren Differentials 7 und  $I_{\text{DiffMitte}}$  des mittleren Differentials 8 zusammen. Bei einem AWD sind sämtliche Differentialübersetzungen  $I_{\text{DiffQ}}$ ,  $I_{\text{DiffQ}}$ , und  $I_{\text{DiffMitte}}$  zu berücksichtigen. Die Differentialübersetzung  $I_{\text{Diff}}$  ergibt sich dabei als Produkt aus den einzelnen Differentialübersetzungen. Eventuell ist eine wirksame Geländereduktion zu berücksichtigen.

30

Mit dem erfindungsgemäßen Verfahren kann bei einem nicht funktionsfähigen Raddrehzahlsensor 9, 10, 11 oder 12 für das Rad mit dem defekten Raddrehzahlsensor eine Ersatzgröße berechnet werden, die die Geschwindigkeit des Rades beschreibt. Somit ist eine Abschaltung eines kompletten Fahrdynamikregelsystems oder eines kompletten Antriebsschlupfregelsystems nicht mehr erforderlich. Es ist bspw. denkbar, eine ABS-Funktion, d.h. eine

10

15

20



- 14 -

Antriebsschlupfregelung, die allein auf Bremseneingriffe beruht, mit einem defekten Raddrehzahlsensor 9, 10, 11 oder 12 bis zu einer bestimmten Fahrzeuggeschwindigkeit zu ermöglichen. Die Wahrscheinlichkeit des Ausfall des kompletten Fahrzeugs wird somit deutlich reduziert. Dies gilt insbesondere für Offroad-Fahrzeuge, bei denen die externen Raddrehzahlsensoren 9, 10, 11, 12 bei Geländefahrt einer besonders hohen äußeren Belastung ausgesetzt sind. Auch das Abschaltverhalten für den ABS-Fall, d.h. die in der Fahrdynamikregelung enthaltene Bremsschlupfregelung, kann günstiger gestaltet werden.

In Figur 2 ist ein Ablaufdiagramm des erfindungsgemäßen Verfahrens dargestellt. Das Verfahren beginnt in einem Funktionsblock 30. Nachfolgend wird davon ausgegangen, dass das Kraftfahrzeug einen Vorderradantrieb (FWD) aufweist und eine die Geschwindigkeit des Rades 2 beschreibende Ersatzgröße ermittelt werden soll. Dazu wird in einem Funktionsblock 31 zunächst eine auf die Radebene bezogene, die Abtriebsgeschwindigkeit  $V_{\rm Abtr}$  des Getriebes 5 beschreibende Größe ermittelt. Die Abtriebsgeschwindigkeitsgröße  $V_{\rm Abtr}$  wird in Abhängigkeit von der Getriebeabtriebsdrehzahl  $n_{\rm Abtr}$  nach folgender Gleichung ermittelt.

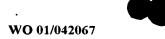
$$V_{Abtr} = \frac{\pi}{30} \cdot \frac{R_{Rad}}{I_{Diff}} \cdot n_{Abtr}$$

25

Anschließend wird in einem Funktionsblock 32 die die Geschwindigkeit  $V_{RadDef} = V_{Rad2}$  des Rades 2 beschreibende Ersatzgröße anhand der nachfolgenden Gleichung ermittelt.

$$V_{RadDef} = 2 \cdot V_{Abtr} - V_{Rad}$$

Dabei ist  $V_{\text{Rad}}$  die Geschwindigkeit des Rades 1 mit dem



- 15 -

funktionsfähigen Drehzahlsensor 9. In einem Funktionsblock 33 ist das erfindungsgemäße Verfahren dann beendet.

Die anhand des erfindungsgemäßen Verfahrens ermittelte
Radgeschwindigkeitsgröße V<sub>RadDef</sub> wird mit der
Radgeschwindigkeit V<sub>Rad2</sub> verglichen, die anhand des
Drehzahlsensors 10 des Rades 2 ermittelt wurde. Falls die
Abweichungen der beiden Radgeschwindigkeiten einen
vorgebbaren Schwellenwert überschreiten, wird von einer
Funktionsstörung des Drehzahlsensors 10 ausgegangen.
Natürlich kann die mit dem erfindungsgemäßen Verfahren
herangezogene Radgeschwindigkeitsgröße V<sub>RadDef</sub> auch als
Ersatzgröße für die Radgeschwindigkeit V<sub>Rad2</sub> des Rades 2
herangezogen werden, falls der Drehzahlsensor 10 defekt
ist.

- 16 -

5

35

### Ansprüche

- 10 Verfahren zum Ermitteln einer die Geschwindigkeit  $(V_{RadDef})$  mindestens eines angetriebenen Rades (1, 2, 3, 4) eines Kraftfahrzeugs beschreibenden Größe, bei dem für die übrigen angetriebenen Räder des Kraftfahrzeugs die jeweiligen Radgeschwindigkeiten ( $V_{Radi}$ ) beschreibende Größen 15 und eine die Abtriebsdrehzahl  $(n_{Abtr})$  eines Getriebes (5) des Kraftfahrzeugs beschreibende Größe ermittelt werden, dadurch gekennzeichnet, dass für das mindestens eine angetriebene Rad (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit  $(V_{\mathtt{RadDef}})$  beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die 20 die jeweiligen Radgeschwindigkeiten (V<sub>Radi</sub>) der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt wird, die die Getriebeabtriebsdrehzahl (n<sub>Abtr</sub>) beschreibt.
- Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass in Abhängigkeit von der Getriebeabtriebsdrehzahl (n<sub>Abtr</sub>) eine auf die Radebene bezogene, die Abtriebsgeschwindigkeit (V<sub>Abtr</sub>) beschreibende Größe ermittelt wird und für das mindestens eine angetriebene Rad
   (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit (V<sub>RadDef</sub>) beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten (V<sub>Radi</sub>) der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt wird, die die Abtriebsgeschwindigkeit (V<sub>Abtr</sub>) beschreibt.
  - 3. Verfahren nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet,



dass die auf die Radebene bezogene, die Abtriebsgeschwindigkeit  $(V_{Abtr})$  beschreibende Größe anhand der Gleichung

$$V_{Abtr} = \frac{\pi}{30} \cdot \frac{R_{Rad}}{I_{Diff}} \cdot n_{Abtr}$$

- ermittelt wird, wobei  $R_{Rad}$  der Radius der Antriebsräder und  $I_{Diff}$  wirksame(n) Differentialübersetzung(en) ist.
  - 4. Verfahren nach Anspruch 2 oder 3, dadurch gekennzeichnet, dass bei einem Kraftfahrzeug mit Allradantrieb (AWD) für das mindestens eine angetriebene Rad (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit (V<sub>RadDef</sub>) beschreibende Größe anhand der Gleichung

$$V_{RadDef} = 4 \cdot V_{Abtr} - \sum_{i=1}^{3} V_{Radi}$$

ermittelt wird.

15

20

10

5. Verfahren nach Anspruch 2 oder 3, dadurch gekennzeichnet, dass bei einem Kraftfahrzeug mit Frontantrieb (FWD) oder mit Heckantrieb (RWD) für das mindestens eine angetriebene Rad (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit ( $V_{RadDef}$ ) beschreibende Größe anhand der Gleichung

$$V_{RadDef} = 2 \cdot V_{Abtr} - V_{Rad}$$

ermittelt wird, wobei  $V_{\text{Rad}}$  die Radgeschwindigkeit des anderen angetriebenen Rades ist.

25

6. Vorrichtung zum Ermitteln einer die Geschwindigkeit  $(V_{RadDef})$  mindestens eines angetriebenen Rades (1, 2, 3, 4)

- 18 -

eines Kraftfahrzeugs beschreibenden Größe, wobei die Vorrichtung Mittel (9, 10, 11, 12) zur Ermittlung von Größen für die übrigen angetriebenen Räder des Kraftfahrzeugs, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten ( $V_{Radi}$ ) beschreiben, und Mittel (13) zur Ermittlung einer Größe aufweist, die die Abtriebsdrehzahl ( $n_{Abtr}$ ) eines Getriebes (5) des Kraftfahrzeugs beschreibt, dadurch gekennzeichnet, dass die Vorrichtung für das mindestens eine angetriebene Rad (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit ( $V_{RadDef}$ ) beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten ( $V_{Radi}$ ) der übrigen angetriebenen Räder beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt, die die Getriebeabtriebsdrehzahl ( $n_{Abtr}$ ) beschreibt.

15

10

5

- 7. Vorrichtung nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, dass die Vorrichtung Mittel zur Ausführung eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 2 bis 5 aufweist.
- 20 8. Steuergerät (14) für ein Antriebsschlupfregelsystem oder ein Fahrdynamikregelsystem eines Kraftfahrzeugs, das zur Regelung des Antriebsschlupfes bzw. der Fahrdynamik eine die Geschwindigkeit  $(V_{RadDef})$  mindestens eines angetriebenen Rades (1, 2, 3, 4) des Kraftfahrzeugs 25 beschreibende Größe ermittelt, wobei dem Steuergerät (14) für die übrigen angetriebenen Räder des Kraftfahrzeugs die jeweiligen Radgeschwindigkeiten (V<sub>Radi</sub>) beschreibende Größen und eine die Abtriebsdrehzahl (n<sub>Abtr</sub>) eines Getriebes (5) des Kraftfahrzeugs beschreibende Größe zur Verfügung 30 stehen, dadurch gekennzeichnet, dass das Steuergerät (14) für das mindestens eine angetriebene Rad (1, 2, 3, 4) die die Geschwindigkeit (V<sub>RadDef</sub>) beschreibende Größe in Abhängigkeit der Größen, die die jeweiligen Radgeschwindigkeiten (V<sub>Radi</sub>) der übrigen angetriebenen Räder 35 beschreiben, und in Abhängigkeit der Größe ermittelt, die die Getriebeabtriebsdrehzahl  $(n_{Abtr})$  beschreibt.



- 19 -

9. Steuergerät (14) nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass in dem Steuergerät (14) Mittel zur Ausführung eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 2 bis 5 realisiert sind.

5

10

- 10. Speicherelement (16), insbesondere Read-Only-Memory, Random-Access-Memory oder Flash-Memory, für ein Steuergerät (14) eines Antriebsschlupfregelsystems oder eines Fahrdynamikregelsystems eines Kraftfahrzeugs, auf dem ein Computerprogramm abgespeichert ist, das auf einem Rechengerät, insbesondere auf einem Mikroprozessor (17), ablauffähig und zur Ausführung eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 1 bis 5 geeignet ist.
- 11. Computerprogramm, dadurch gekennzeichnet, dass das Computerprogramm zur Ausführung eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 1 bis 5 geeignet ist, wenn es auf einem Rechengerät, insbesondere auf einem Mikroprozessor (17), abläuft.

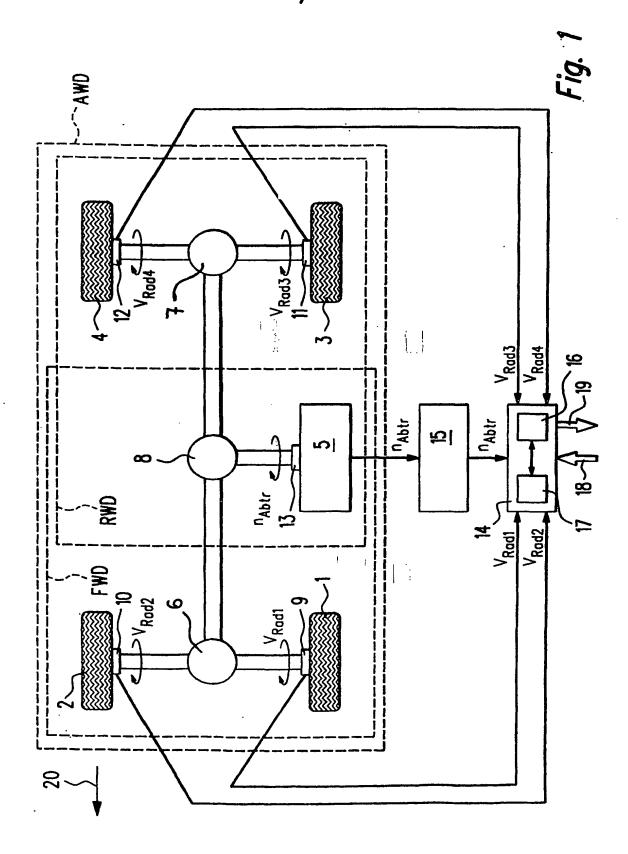
20

12. Computerprogramm nach Anspruch 11, dadurch gekennzeichnet, dass das Computerprogramm auf einem Speicherelement (16), insbesondere auf einem Flash-Memory, abgespeichert ist.

25

THIS PAGE BLANK (USPTO)





THIS PAGE BLANK (USPTO)

ANK (USPTO)



2 / 2

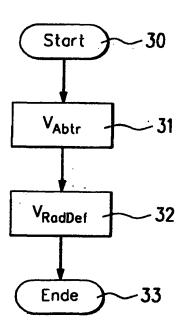


Fig. 2

THIS PAGE BLANK (USPTO)



## INTERNATIONAL SEARCH REPORT



example at local Application No PCT/EP 00/12365

A. CLASSI IPC 7	FICATION OF SUBJECT MATTER B60T8/00		
	o International Patent Classification (IPC) or to both national classifica	ation and IPC	
	SEARCHED		
IPC 7	ocumentation searched (classification system followed by classification $B60T F16H B60K$	on symbols)	
Documental	tion searched other than minimum documentation to the extent that s	uch documents are included in the fields se	arched
Electronic d	ata base consulted during the international search (name of data bas	se and, where practical, search terms used	
EPO-In	ternal, PAJ, WPI Data		
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the rele	evant passages	Relevant to claim No.
Α	DE 197 26 743 A (BOSCH GMBH ROBER 7 January 1999 (1999-01-07) cited in the application Das ganze Dokument	(T)	1,6,8, 10,11
A	EP 0 654 622 A (SIEMENS AG) 24 May 1995 (1995-05-24) Das ganze Dokument		1,2,6,8, 10,11
A	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 1997, no. 04, 30 April 1997 (1997-04-30) & JP 08 318836 A (MAZDA MOTOR COR 3 December 1996 (1996-12-03) abstract	PP),	1,6,8
Furl	her documents are listed in the continuation of box C.	X Patent family members are listed	in annex.
'A' docume consic 'E' earlier of filing of 'L' docume which citation 'O' docume other of docume later ti	ent defining the general state of the art which is not dered to be of particular retevance document but published on or after the international date ent which may throw doubts on priority claim(s) or is cited to establish the publication date of another n or other special reason (as specified) ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or means ent published prior to the international filing date but	"T" later document published after the inte or priority date and not in conflict with cited to understand the principle or the invention "X" document of particular relevance; the cannot be considered novel or cannot involve an inventive step when the do "Y" document of particular relevance; the cannot be considered to involve an in document is combined with one or moments, such combination being obvious in the art.  "&" document member of the same patent."	the application but cory underlying the laimed invention be considered to current is taken alone laimed invention rentive step when the other such docurs to a person skilled
ļ	6 March 2001	22/03/2001	
Name and r	mailing address of the ISA  European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2  NL - 2280 HV Rijswijk  Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,	Authorized officer  Colonna M	



information on patent family members



Ir ational Application No

PCT/EP 00/12365

Patent document cited in search report	ŧ	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
DE 19726743	Α .	07-01-1999	GB 2326681 A,B JP 11063179 A	30-12-1998 05-03-1999
EP 0654622	A	24-05-1995	DE 59305894 D US 5563784 A	24-04-1997 08-10-1996
JP 08318836	Α	03-12-1996	NONE	





## INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

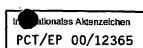
In ationales Aktenzeichen PCT/EP 00/12365

A 1/1 1 001			
IPK 7	FIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES B60T8/00		
Nach der in	ternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klas	sklikation und der IPK	
	RCHIERTE GEBIETE		
IPK 7	ter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbo B60T F16H B60K	ie)	
<u> </u>			
Hecherchiei	te aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, so	well diese unter die recherchierten Gebiete	fallen
Während de	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (N	ame der Datenbank und evil. verwendete S	Suchbegriffe)
EPO-In	ternal, PAJ, WPI Data		
C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategorie®	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe	e der in Betracht kommenden Telle	Betr. Anspruch Nr.
A	DE 197 26 743 A (BOSCH GMBH ROBER 7. Januar 1999 (1999–01–07) in der Anmeldung erwähnt Das ganze Dokument	Τ)	1,6,8, 10,11
Α	EP 0 654 622 A (SIEMENS AG) 24. Mai 1995 (1995-05-24) Das ganze Dokument		1,2,6,8, 10,11
A .	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 1997, no. 04, 30. April 1997 (1997-04-30) & JP 08 318836 A (MAZDA MOTOR COR 3. Dezember 1996 (1996-12-03) Zusammenfassung	P),	1,6,8
	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	X Siehe Anhang Patentfamilie	
*A' Veröffe aber n  *E' âlteres Anme  *L' Veröffer schelr anden soll oc ausge *O' Veröffer eine E *P' Veröffe dem b  Datum des	ntlichung, die den altgemeinen Stand der Technik definiert,  icht als besonders bedeutsam anzusehen ist  Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen  idedatum veröffentlicht worden ist  ntlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft er- ien zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer  en im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden  ier die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie  führt)  intlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung,  ienutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht  ntlichum die vor dem internationalen Ampedieratum, aber nach	"T' Spätere Veröffentlichung, die nach dem oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur Erfindung zugrundeliegenden Prinzips Theorie angegeben ist "X' Veröffentlichung von besonderer Bedeu kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung von besonderer Bedeu kann nicht als auf erfinderischer Tätigke kann nicht als auf erfinderischer Tätigk werden, wenn die Veröffentlichung mit Veröffentlichung mit Veröffentlichungen dieser Kategorie in diese Verbindung für einen Fachmann "&' Veröffentlichung, die Mitglied derselben Absendedatum des internationalen Red	worden ist und mit der zum Verständnis des der oder der ihr zugrundeliegenden tung; die beanspruchte Erfindung hung nicht als neu oder auf chtet werden tung; die beanspruchte Erfindung eil beruhend betrachtet eil beruhend betrachtet her oder mehreren anderen Verbindung gebracht wird und naheliegend ist
Name und f	Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk	Bevollmächtigter Bediensteter	
	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo ni,	Colonna. M	

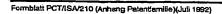




പ്പുമാണ മാ varonaminingan, die zur seiben Patentiamine genoren



Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE 19726743 A	07-01-1999	GB 2326681 A,B JP 11063179 A	30-12-1998 05-03-1999
EP 0654622 A	24-05-1995	DE 59305894 D US 5563784 A	24-04-1997 08-10-1996
JP 08318836 A	03-12-1996	KEINE	



	PCT	Vom	Anmeldeamt auszufüllen	
	1	nternationales Aktenzei	chen	
	ANTRAG II	nternationales Anmelde	datum	
Der Unterzeichnete beantragt, daß die vorliegende internationale Anmeldung nach dem Vertrag über die internationale Zusammenarbeit auf dem Gebiet des		ame des Anmeldeamis	und "PCT International Application"	
	Putentwesens behandelt wird.	Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts (falls gewänscht). (max. 12 Zeichen) 0607 746 jmr		
	Feld Nr.1 BEZEICHNUNG DER ERFINDUNG Verfahren und Vorrichtung zum Ermit mindestens eines angetriebenen Rade			
.:: ,	Feld Nr. II ANNIELDER			
	Name und Anschrift: (Fomilienname, Vorname): bei juristischen Personen vollstäm Bei der Anschrift sind die Postleitzuhl und der Name des Staats anzugeben. L Anschrift ungegebene Staat ist der Staat des Sitzes nder Wohnstitzes des Aumelder Staat des Sitzes oder Wohnstites ungegeben ist.)	dige amiliche Bezeichnung. Der in diesem Feld in der 3. Sofem nuchsiehend kein	Diese Person ist gleichzeitig Erfinder	
	Robert Bosch GmbH			
::::	70469 Stuttgart	0469 Stuttgart		
:::	DE		Fernschreibnr.;	
	DE D	itz oder Wohnsitz (Sta. E	1():	
	Dièse Person ist Anmelder alle Bestim x alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahine nur die Vereinigten die im Zusatzfeld für folgende Staaten von Amerika angegebenen Staaten			
	Feld Nr. 111 WEITERE ANMELDER UND/ODER (WEITERS			
	Name und Anschrift. (Fundlienname, Vorname: bei juristischen Personen vollsteindige amtliche Bezeichnung: Bei der Anschrift sind die Poutleitzuhl und der Name des Stuats anzageben. Der in diesem Feld in der Anschrift angegebene Stuat ist der Stuat des Sitzes oder Wolmsitzes des Anmelders: sofern nachstehend kein Stuat des Sitzes oder Wolmsitzes angegeben ist.)		Diese Person ist:	
	Stati des Silzes oder Walmsitzer angegeben ist.; ERBAN, Andreas		nur Anmelder	
	Berliner Str. 24		Anmelder und Erfinder	
ن	74321 Bietigheim-Bissingen DE		nur Erlander (Wird dieses Küstche angekseuz), so sind die nachstehende Augaben nicht nitig.)	
			•	
	<u></u>	itz oder Wohnsitz (Stua E	G.	
	DE D	E	ir die Vereinigten 📋 die Im Zusatzfeld	
	DE Diese: Person: ist Annichter:   att. Bassion:   att. Bassion:	E 0 mit Ausnahme X . B von Amerika X . Se	n die Wegenigten die im Zusanfeld auen von Amerika angegebenen Staaten	
	DE  Diese Person ist Annehler and Bostim one Bestimmongsstatie für folgende Staaten: mungsstatien Der Versamgten Staaten	E n mit Aysnahns X an Ayn Amarika X St Fortsetzungsblatt angega	n die Mereinigten die im Zusanfeld auen von Amerika angegebenen Staaten ben:	
	DE Diese Person ist Anmebler ante Bestim: afte Bestimmungsstaaten ür folgende Staaten: mungsstaaten der Vereinigten Staaten  Weitere Anmelder und/öder (weitere) Erfinder sind auf einem F	E  n mit Agenahme  Non Amerika  Fortsetzungsblatt angege  C ODER ZUSTELLA	n die Mereinigten die im Zusanfeld auen von Amerika angegebenen Staaten ben:	
	DE  Diese Person ist Annebler matte Bostim ante Bostimmungsstaater für folgende Statten: mungsstatten Jer Vereinigten Statten  Weitere Annelder und/oder (weitere) Erfinder sind auf einem F  Feld Nr. (V. ANWALT ODER GEMEINSAMER VERTRETER  Die folgende Person wird hiermit bestellt/ist bestellt worden, um für de vor den zuständigen internationalen Behörden in folgender Eigenschaft  Name und Anschritt. (Familiemanne, Vername her juristischen Personen Bestellung), Bet der Anwährig vind die Positischen met	Engini Agrianne Sin Agrianne Sin Agrianne Sin Amerika Sin ODER ZUSTELLA en (die) Anmelder Sin (die)	indie Vereinigten die im Zusaiziela aaten von Amerika angegebenen Staaten schen.  NSCHRIFT gemeinsamer Vertreter	
	DE Diese Person ist Anmelder and Bestim: and Bestimmingsstation für folgende Staaten: mungsstation der Vereinigten Staaten Weltere Anmelder und/öder (wettere) Erfinder sind auf einem F Feld Nr. IV ANWALT ODER GEMEINSAMER VERTRETER Die folgende Person wird hiermit bestellt/ist bestellt worden, um für de vor den zuständigen internationalen Behörden in folgender Eigenschaft	E  non't Assnahme  Assnahme  Assnahme  Sortsetzungsblatt angega  CODER ZUSTELLA  m-tdie) Anmelder  zu handeln als:  softsiajadee amilishe d der same der shaats  0	indie Vereinigten die im Zusaiziela auten von Amerika angegebenen Staaten ben:  NSCHRIFT  Anwalt gemeinsatter  Vertreter	
	DE  Diese Person ist Anmebler and Bestim: and Bestimmingsstaaten für folgende Staaten: mungsstaaten der Vereinigten Staaten  Weitere Anmelder und/öder (weitere) Erfinder sind auf einem F  Feld Nr. (V. ANWALT ODER GEMEINSAMER VERTRETER  Die folgende Person wird hiermit bestellt/ist bestellt worden, um für de vor den zuständigen internationalen. Behörden in folgender Eigenschaft Name und Anschräte: (Famillemanne, Variating, her fürstischen Persune) Bezordnung. Bet der Anschrift und Pershetzuh un unzugeben.	E  non't Agenanne  Ann Amerika  Cortsetzungsblatt angege  CODER ZUSTELLA  Contain Annelder  To zu handeln als:  Cortsinative another  d der Name der Shatts  0	india Vereinigten die im Zusaizield auten von Amerika angegebenen Staden Schen.  NSCHRIFT gemeinsamer Vertreter elektront.  711-24 89 38 0	

Formblatt PCT/RO/101 (Blatt-1) (Juli-1998: Nachdruck Juli-1999) Siehe Anmerkungen zu diesem Antrogsformular

The same of the sa

THIS PAGE BLANK (USPTO)

 	na7t12970090 <del>24</del> 0***	-967 P.03/05 F-957
 	9-711-248938	#801" "L*69Vn7 ""L#851

09-07-01 10:07 VON -DREISS	VÄL TE

	Feld Nr. V BESTIMMUNG VON STAATEN	
	Die folgenden Bestimmungen nach Regel 4.9 Absatz a werden hiermit vorgene muß angebrenzt werden):	ommon (hitte die entsprechenden Kilstehen ankeenzen), wenigstens ein Kästehen
	Regionales Patent	
	AP ARIPO-Patent: GH Ghana, GM Gambia, KE K SZ Swasiland, UG Uganda, ZW Simbabwe and jeder	Lenia: LS Losotho, MW Malawi, SD Sudan, SL Sierra Leone, weitere Staat, der Vertragsstaat des Harare-Protokolls und des PCT ist
	EA Eurosisches Patent: AM Armenian AZ Aserbuidse	chan, BY Belarus, KG Kirgisistan, KZ Kasachstan, MD Republik
	Eurasischen Patentübereinkommens und des PCT is	n. TM Turkmenistan und jeder weitere Staat, der Vertragsstaat des
	XX EP Europäisches Patent: AT Österreich, BE Be	Igien, CH und LI Schweiz und Liechtenstein, CY Zypern, lund, FR Frankreich, GB Vereinigtes Königreich, GR Griechenland,
:::::::::::::::::::::::::::::::::::::::		H: Niederlande: PT Portugal: SE Schweden und leder weitere Stran
	der Vertragsstaat des Europäischen Patentübereinko	mmens und des PCT ist
	CM Kamerun, GA Gabun, GN Guinea, GW Guin	Zentralafrikanische Republik, CG Kongo, CI Côte d'Ivoire. ea-Bissau, ML Mali, MR Mauretanien, NE Niger, SN Senegal.
	TD Tschad, TG Togo und jeder weitere Staat, der V  oder ein sonstiges Verfahren gewänscht wird, bitte auf der gepu	ertragsstuat der OAPL und des PCT ist (falls eine andere Schutzrechtsart- inkteren Linie ungeben)
	Nationales Patent (fulls eine andere Schutzechsum oder ein sonstiges V.  AE Vereinigte Arabische Emirate	
	AE Vereinigie Arabische Emirale	
	AL Albanien	LS Lesotho  LT Litauen
	AT Österreich	LU Luxemburg
	AU Australien	LV_Lettland
	AZ Aserbaidschan	MD Republik Moldau
ت	BA Bosnien-Herzegowina	NIG Madagaskar
	□ BB Barbados □ BG Bulgarien	NK Die ehemalige jugoslawische Republik  Mazedonien
	BR Brasilien	□ MN Mongolei
	BY Belarus	☐ NIW Malawi
	CA Kanuda	MIX Mexiko
	☐ CH und L1 Schweiz und Liechtenstein ☐ CN China	NO Norwegen NZ Neuseeland
	GU Kuba	PL Polen
	CZ Tschechische Republik	PT Portugal
	DE Deutschland	RO Rumanien
	☐ DK Dänemark	RU Russische Föderation
	☐ ES Spanien	SE Schweden
	☐ FI Finaland	SG Singapur
		SI Slowenien
	☐ CD Grenada ☐ GE Georgien	SK Slowakei SL Sierra Leone
	☐ CH Ghang	TJ Tadschikistan
	<del>-</del>	TM Turkmenistan
	HR Kroatien	□ TR Türkei
	☐ HU Ungarn ☐ ID Indonesien	TT Trinidad und Tobago
	☐ IL Israel	UG Uganda
		☑ US Vereinigto Staaten von Amerika
	☐ IS Island	
	□ KE Kenta	□ UZ Usbekistan □ VN Viernam
	·····	☐ YU Jugoslawien
	KP. Demokratische Volksrepublik Koren	ZA Südafrika
		ZW Simbabwe
	□ KZ Kasachstan	Kästehen für die Bestimmung von Staaten , die dem PCT nach der Verörfentlichung dieses Formblans beigeneren sind:
	······	Veroffentiering dieses Formblatts betgetreien sind.
	Erklärung bzgl. vorsorglicher Bestimmungen: Zusätzlich zu	den oben genannton Bestimmungen nimmt der Anmelder nach
	Regel 4.9 Absarz b auch alle anderen nach dem PCT zutässigen Bestimmungen, die von dieser Erklärung ausgenommen sind. D	Bestimmungen vor mit Ausnahme der im Zusatzfeld genannten er Anmelder erklärt, daß diese zusätzlichen Bestimmungen unter
	dem Vorbenalt einer Bestätigung stehen und jede zusätzliche Best nicht bestätigt wurde, nach Ablauf dieser Frist als vom Annel	der zurückgenommen eilt. (Die Bestätigung einer Bestämmung
		mmune ungegeben wird, und die Zahlung der Bestimmungs- und "1"
		Stehe Anmerkangen zu diesem Antragsformalar

THIS PAGE BLANK (USPTO)

Übermintung des Recherchenevemplars bis zur Zahlung der Recherchengebühr aufgeschoben 5: Internationale Recherchenbehörde ···· ISA/ tridls zwei ader mehr zusnindig sindi:

beim Internationalen Büro:

Datum des Eingangs des Aktenexemplar

THIS FALL BLANK (USPTO)

 PCT	- Von Anneldeami จนระบโน้llen
 BLATTFÜR DIE GEBÜHRENBEREG Anhang zum Antrag	HNUNG Internationales Akzenzeichen
 Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts 0607 746 jmr	Eingangsstempel des Anmeldeamts
 Anmelder Robert Bosch GmbH	
BERECHNUNG DER VORGESCHRIEBENEN CE  1. ÜBERMITTLUNGSGEBÜHR  2. RECHERCHENGEBÜHR  Die internationale Recherche ist durchzuführen von (Sind zwei öder mehr Internationale Recherchenbehörden für ist der Name der Behörde anzugeben, die die internationale Rec	EUR 102,00 T EUR 945,00 S
 INTERNATIONALE GEBÜHR     Grundgebühr     Die internationale Anmeldung enthält 25 8	lätter:
 umfaßt die ersten 30 Blätter  x =  Anzahl der Blätter Zusatzblattgebühr  über 30  Addieren Sie die in Feld b1 und b2 eingetragenen Betrüge, und tragen Sie die Summe in Feld B ein	EUR 409,00 bl b2 EUR 409,00 B
Bestimmungsgebühren Die internationale Anmeldung enthält 4 Be 4 x EUR 88,,00 Anzuhl der zu zuhlenden Bestimmungsgeb	EUR 352.00 D
Bestimmungsgebühren i muximal 10)  Addieren Sie die in Feld B und D eingetragenen Beträge, und tragen Sie die Summe in Feld I ein fammeler uns einzen Staaten haben Augnach ung eine Emälliging um Ru der Amhelder (nder haben ulle Annelden einen wichten Ausprach, wi. Gesammbetrug 254 der Staaten der in Feld B und D eingertragenen Betrat  GEBÜHR FÜR PRIORITÄTSBELEG (ggf.)  5. GESAMTBETRAG DER ZU ZAHLENDEN GEBÜ Addieren Sie die in Feldem T. S. I und P eingertragen und trugen Sie die Summe in das nebenstehende Fele	EUR 761,00 []  consemble and the constance of the constan
 Die Bestimmungsgebühren werden jerzt nich nich	
Scheck Burza	Mechsel Kupins  Sonstige teinzeln angeben :  hrenmarken
gbzubuchen:	valeht bei allen Anmeldsämtsen: vorsiehend ungegebenen Gesamtbetrag der Gebühren von meinem Laufenden Konto. If nur angekryagt werden, wenn die Vorwhrijten des vanneldeamte über Laufende diren erlauben) wird beauftragt. Fehlbeträge oder Uberzahlungen, des vorsiehend
ungegebenen Gesam	Gehühr für die Ausstellung des Prioritätsbelegs und seine Übermittlung in das der WIPO von meinem laufenden Konto abzubuchen:

# **PCT**

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

(Artikel 18 sowie Regeln 43 und 44 PCT)

Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts	WEITERES		ie Ubermittlung des internationalen ormblatt PCT/ISA/220) sowie, soweit
0607 746jmr	VORGEHEN	zutreffend, nachstehen	
Internationales Aktenzeichen	Internationales Anmelo	ledatum	(Frühestes) Prioritätsdatum (Tag/Monat/Jahr)
PCT/EP 00/12365	(Tag/Monat/Jahr) 08/12/20	000	08/12/1999
Anmelder			
·			
ROBERT BOSCH GMBH			
Dieser internationale Recherchenbericht wurd Artikel 18 übermittelt. Eine Kopie wird dem Int	ernationalen Büro überm		stellt und wird dem Anmelder gemäß
Dieser internationale Recherchenbericht umfa  X  Darüber hinaus liegt ihm jew		Blätter. sem Bericht genannten l	Unterlagen zum Stand der Technik bei.
Grundlage des Berichts			
<ul> <li>a. Hinsichtlich der Sprache ist die inter durchgeführt worden, in der sie einge</li> </ul>	nationale Recherche auf ereicht wurde, sofern unt	der Grundlage der interr er diesem Punkt nichts a	nationalen Anmeldung in der Sprache Inderes angegeben ist.
Die internationale Recherche Anmeldung (Regel 23.1 b)) o		ner bei der Behörde eing	gereichten Übersetzung der Internationalen
Recherche auf der Grundlage des Se	equenzprotokolls durchge	eführt worden, das	Aminosäuresequenz ist die internationale
in der internationalen Anmelo  zusammen mit der internation	-		ereicht worden ist
bei der Behörde nachträglich	_		Stolett Worden loss
bei der Behörde nachträglich	•		<b>t.</b>
Die Erklärung, daß das nach internationalen Anmeldung in			I nicht über den Offenbarungsgehalt der
Die Erklärung, daß die in con wurde vorgelegt.	nputerlesbarer Form erfa	Bten Informationen dem	schriftlichen Sequenzprotokoll entsprechen,
2. Bestimmte Ansprüche habe	en sich als nicht recher	<b>chierbar erwiesen</b> (sieł	ne Feld I).
3. Mangelnde Einheitlichkeit o	ler Erfindung (siehe Fel	d II).	
Hinsichtlich der Bezeichnung der Erfind	ung		
wird der vom Anmelder einge	reichte Wortlaut genehm	igt.	
wurde der Wortlaut von der B	ehörde wie folgt festgese	etzt:	
5. Hinsichtlich der Zusammenfassung			
	el 38.2b) in der in Feld III nnerhalb eines Monats n	angegebenen Fassung	von der Behörde festgesetzt. Der endung dieses internationalen
6. Folgende Abbildung der <b>Zeichnungen</b> ist		ng zu veröffentlichen: At	
wie vom Anmelder vorgeschla			keine der Abb.
weil der Anmelder selbst keine			
weil diese Abbildung die Erfind	ung besser kennzeichne	₹.	

A. KLASS IPK 7	B60T8/00		
Nach der Ir	nternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen K	describination and der IPK	
<del></del>	RCHIERTE GEBIETE	lassunditori dire dal in c	
Recherchie IPK 7	enter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssym B60T F16H B60K	ibole )	
	rte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen,		
i	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (	(Name der Datenbank und evtl. verwendete S	Suchbegriffe)
EPO-In	ternal, PAJ, WPI Data		
C. ALS WE	ESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Anga	be der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
А	DE 197 26 743 A (BOSCH GMBH ROBE 7. Januar 1999 (1999-01-07)	•	1,6,8, 10,11
,	in der Anmeldung erwähnt Ment Das ganze Dokument the	entire document	
Α	EP 0 654 622 A (SIEMENS AG) 24. Mai 1995 (1995-05-24)		1,2,6,8, 10,11
	Das-ganzo Dokument the enti-	re document	
А	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 1997, no. 04, 30. April 1997 (1997-04-30) & JP 08 318836 A (MAZDA MOTOR COl 3. Dezember 1996 (1996-12-03) Zusammenfassung Abs		1,6,8
	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	X Siehe Anhang Patentfamilie	
'A' Veröffer aber ni 'E' älteres ( Anmek 'L' Veröffen	E Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen: Itlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, Icht als besonders bedeutsam anzusehen ist Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen dedatum veröffentlicht worden ist Itlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft er- en zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer en im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden	<ul> <li>*T' Spätere Veröffentlichung, die nach dem i oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht vanmeldung nicht kollidlert, sondern nur Erfindung zugrundeliegenden Prinzips o Theorie angegeben ist</li> <li>*X' Veröffentlichung von besonderer Bedeutt kann allein aufgrund dieser Veröffentlicher Tätigkeit beruhend betract</li> <li>*X' Veröffentlichung von besonderer Bedeut</li> </ul>	worden ist und mit der zum Verständnis des der der ihr zugrundeliegenden ung; die beanspruchte Erfindung incht als neu oder auf thet werden
ausgefi "O" Veröffer eine Be "P" Veröffen	er die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie	'Y' Veröffentlichung von besonderer Bedeutt kann nicht als auf erfinderischer T\u00e4tigkei werden, wenn die Ver\u00f6ffentlichung mit e Ver\u00f6ffentlichungen dieser Kategorie in V diese Verbindung f\u00fcr einen Fachmann n '\u00e4' Ver\u00f6ffentlichung, die Mitglied derselben F	it beruhend betrachtet iner oder mehreren anderen /erbindung gebracht wird und aheliegend ist
Datum des A	Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des internationalen Rech	nerchenberichts
16	5. März 2001	22/03/2001	
Name und P	ostanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2	Bevollmächtigter Bediensteter	
	NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	Colonna, M	

## INTERNATIONALER BECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlich ur selben Patentfamilie gehören

ationales Aktenzeichen
/EP 00/12365

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE 19726743 A	07-01-1999	GB 2326681 A,B JP 11063179 A	30-12-1998 05-03-1999
EP 0654622 A	24-05-1995	DE 59305894 D US 5563784 A	24-04-1997 08-10-1996
JP 08318836 A	03-12-1996	KEINE	

## **PCT**

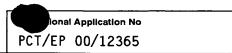
### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

(Artikel 18 sowie Regeln 43 und 44 PCT)

Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts 0607 746 jmr	WEITERES VORGEHEN		die Übermittlung des internationalen Formblatt PCT/ISA/220) sowie, soweit Inder Punkt 5
Internationales Aktenzeichen	Internationales Anmeld	edatum	(Frühestes) Prioritätsdatum (Tag/Monat/Jahr)
PCT/EP 00/12365	(Tag/Monat/Jahr) 08/12/20	200	08/12/1000
	08/12/20	J00	08/12/1999
ROBERT BOSCH GMBH			
Dieser internationale Recherchenbericht wurd Artikel 18 übermittelt. Eine Kopie wird dem In			rstellt und wird dem Anmelder gemäß
Dieser internationale Recherchenbericht umfa  X  Darüber hinaus liegt ihm jev		Blätter. esem Bericht genannten	Unterlagen zum Stand der Technik bei.
Grundlage des Berichts			
Hinsichtlich der <b>Sprach</b> e ist die inte durchgeführt worden, in der sie eing			
Die internationale Recherch Anmeldung (Regel 23.1 b))		iner bei der Behörde eir	ngereichten Übersetzung der internationalen
b. Hinsichtlich der in der internationale Recherche auf der Grundlage des S in der internationalen Anme	Sequenzprotokolls durchg	eführt worden, das	Aminosäuresequenz ist die internationale
zusammen mit der internation	•		gereicht worden ist
bei der Behörde nachträglic	-		goroloni wordon idi.
bei der Behörde nachträglic		•	st.
I ===	hträglich eingereichte sch	riftliche Sequenzprotok	oll nicht über den Offenbarungsgehalt der
Die Erklärung, daß die in co wurde vorgelegt.	omputerlesbarer Form erfa	aßten Informationen der	m schriftlichen Sequenzprotokoll entsprechen,
2. Bestimmte Ansprüche ha	ben sich als nicht reche	rchierbar erwiesen (sie	ehe Feld I).
3. Mangelnde Einheitlichkeit		. ,	
4. Hinsichtlich der Bezeichnung der Erfir	ndung		
wird der vom Anmelder eing	gereichte Wortlaut genehr	nigt.	
wurde der Wortlaut von der	Behörde wie folgt festges	setzt:	
Hinsichtlich der <b>Zusammenfassung</b>			
	egel 38.2b) in der in Feld e innerhalb eines Monats	III angegebenen Fassur	ng von der Behörde festgesetzt. Der bsendung dieses internationalen
6. Folgende Abbildung der <b>Zeichnungen</b>	ist mit der Zusammenfass	sung zu veröffentlichen:	Abb. Nr
wie vom Anmelder vorgesch	nlagen		keine der Abb.
weil der Anmelder selbst ke	ine Abbildung vorgeschla	gen hat.	
weil diese Abbildung die Ert	findung besser kennzeich	net.	

A. KLASS IPK 7	BFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES B60T8/00	1 155		
Nach der Ir	nternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klas	ssifikation und der IPK		
	RCHIERTE GEBIETE			
IPK 7	orter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbo B60T F16H B60K	ole )		
Recherchie	erte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, so	oweit diese unter die reche	erchierten Ge	biete fallen
Während d	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (N	lame der Datenbank und	evtl. verwen	dete Suchbegriffe)
EPO-In	nternal, PAJ, WPI Data			
C. ALS W	ESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN			
Kategorie®	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe	e der in Betracht kommen	iden Teile	Betr. Anspruch Nr.
Α	DE 197 26 743 A (BOSCH GMBH ROBER 7. Januar 1999 (1999-01-07) in der Anmeldung erwähnt Das ganze Dokument	RT)		1,6,8, 10,11
A	EP 0 654 622 A (SIEMENS AG) 24. Mai 1995 (1995-05-24) Das ganze Dokument			1,2,6,8, 10,11
Α	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 1997, no. 04, 30. April 1997 (1997-04-30) & JP 08 318836 A (MAZDA MOTOR COR 3. Dezember 1996 (1996-12-03) Zusammenfassung	RP),		1,6,8
	itere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu nehmen	X Siehe Anhang P	atentfamilie	
"A" Veröffe aber I "E" älteres Anme "L" Veröffe schein ander soll or ausge "O" Veröffe eine E "P" Veröffe	entlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist. Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen eldedatum veröffentlicht worden ist. entlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft ernen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer ren im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden der die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie erührt) entlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht	oder dem Prioritätsd. Anmeldung nicht koll Erfindung zugrundeli Theorie angegeben i "X" Veröffentlichung von I kann allein aufgrund erfinderischer Tätigk "Y" Veröffentlichung von I kann nicht als auf erf werden, wenn die Ve Veröffentlichungen d	atum veröffer lidiert, sonder legenden Prir ist besonderer E dieser Veröff eit beruhend besonderer E finderischer T eröffentlichun- lieser Katego r einen Fachn	dedeutung; die beanspruchte Erfindung ätigkeit beruhend betrachtet grib einer oder mehreren anderen grie in Verbindung gebracht wird und nann naheliegend ist
	Abschlusses der internationalen Recherche			n Recherchenberichts
	6. März 2001 Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde	22/03/20		
мате ило	Postanschrift der Internationalen Hecherchenbehorde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	Bevollmächtigter Bed Colonna,		





Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)	Publication date
DE 19726743	A	07-01-1999	GB 2326681 A, JP 11063179 A	B 30-12-1998 05-03-1999
EP 0654622	Α	24-05-1995	DE 59305894 D US 5563784 A	24-04-1997 08-10-1996
JP 08318836	Α	03-12-1996	NONE	